Lernzettel

Anwendung auf elektrische Schaltungen: RC-, RL-, RLC-Schaltungen, Zustandsgleichungen im Zeit- und Frequenzbereich

Universität: Technische Universität Berlin

Kurs/Modul: Integraltransformationen und partielle Differentialgleichungen für Ingenieurwissens

Erstellungsdatum: September 20, 2025



Zielorientierte Lerninhalte, kostenlos! Entdecke zugeschnittene Materialien für deine Kurse:

https://study. All We Can Learn. com

Integraltransformationen und partielle Differentialgleichungen für Ingenieurwissenschaften

Lernzettel: Anwendung auf elektrische Schaltungen – RC-, RL-, RLC-Schaltungen, Zustandsgleichungen im Zeit- und Frequenzbereich

(1) RC-Schaltung (Serie) mit Ausgang am Kondensator.

Bei einer Serie RC-Schaltung wirkt Vin(t) an eine Reihenschaltung aus Widerstand R und Kapazität C. Als Ausgang wählen wir typischerweise die Kondensatorspannung $V_C(t)$.

$$RC \frac{dv_C}{dt} + v_C = V_{\rm in}(t) \implies \frac{dv_C}{dt} = -\frac{1}{RC} v_C + \frac{1}{RC} V_{\rm in}(t), \quad y(t) = v_C(t).$$

Zeitbereich (Zustandsgleichung).

Sei
$$\mathbf{x}_1 = v_C.Danngilt \dot{x}_1 = -\frac{1}{RC}x_1 + \frac{1}{RC}V_{in}(t), \qquad y = x_1.$$

Frequenzbereich (Laplace).

Für eine Eingangsgröße $V_{\text{in}}(s)$ und $AusgangV_C(s)$ er gibt sich die $TransferfunktionH_{RC}^{(C)}(s) = \frac{V_C(s)}{V_{\text{in}}(s)} = \frac{1}{1+sRC}$.

Alternative Messgröße (Spule oder R).

Ausgang am Widerstand:
$$V_R(s) = RI(s)mitI(s) = V_{in}(s)/(R+1/(sC)).DannH_{RC}^{(R)}(s) = \frac{V_R(s)}{V_{in}(s)} = \frac{sRC}{1+sRC}$$
.

Wichtige Randbedingungen (Beispiel).

Für einen Rechteck-Impuls $Vin(t) = V_0 u(t) gilt die Sprungantwort v_C(t) = V_0 (1 - e^{-t/(RC)}), t \ge 0.$

Zustandsgleichungen im Zeit- und Frequenzbereich (Zusammenfassung).

- Zeitbereich: $x_1 = v_C$, $\dot{x}_1 = -\frac{1}{RC}x_1 + \frac{1}{RC}V_{\rm in}(t)$, $y = x_1$.
- $-Frequenz bereich: H_{RC}(s) = \frac{1}{1 + sRC}.$

(2) RL-Schaltung (Serie) mit Ausgang am Induktor.

Bei einer Serie RL-Schaltung gilt

$$L\frac{di}{dt} + Ri = V_{in}(t), \quad \frac{di}{dt} = -\frac{R}{L}i + \frac{1}{L}V_{in}(t), \quad y(t) = i(t).$$

Zeitbereich (Zustandsgleichung).

$$x_1 = i$$
, $\dot{x}_1 = -\frac{R}{L}x_1 + \frac{1}{L}V_{in}(t)$, $y = x_1$.

Frequenzbereich (Laplace).

$$H_{RL}(s) = \frac{I(s)}{V_{in}(s)} = \frac{1}{sL+R} = \frac{1}{L} \frac{1}{s+R/L}.$$

Zustandsgleichungen im Zeit- und Frequenzbereich (Zusammenfassung).

- Zeitbereich:
$$_{1}=-\frac{R}{L}x_{1}+\frac{1}{L}V_{\text{in}}(t),\ y=x_{1}.$$

$$-Frequenz bereich: H_{RL}(s) = \frac{1}{sL+R}.$$

(3) RLC-Schaltung (Serie) mit Ausgang am Kondensator.

Seriell geschaltet, Eingang Vin(t), Ausgang $V_C(t)$. Die Grundgleichungen:

$$L\frac{di}{dt} + Ri + v_C = V_{\text{in}}(t), \quad C\frac{dv_C}{dt} = i, \quad y(t) = v_C(t).$$

Zustandsgleichungen im Zeitbereich (Variante mit zwei Zuständen).

Wähle
$$x_1 = v_C$$
, $x_2 = i.Danngilt \dot{x}_1 = \frac{1}{C} x_2$, $\dot{x}_2 = \frac{1}{L} (V_{in}(t) - R x_2 - x_1)$, $y = x_1$.

Frequenzbereich (Laplace).

Zustandsgleichung im Frequenzbereich liefert die Transferfunktion

$$H_{RLC}(s) = \frac{V_C(s)}{V_{in}(s)} = \frac{Z_C}{R + Z_L + Z_C} = \frac{1/(sC)}{R + sL + 1/(sC)} = \frac{1}{1 + sCR + s^2LC}.$$

Charakteristik und Parameter.

- Wichtige Größen: Trägheitskonstanten $_0=1/\sqrt{LC}, Dmpfungsma=\frac{R}{2}\sqrt{\frac{C}{L}}.$
- $-Falls < 1 (unterdmpft) : Ansatzeiner gedmpften Schwingung, z.B. v_C(t) oder i(t) mite^{-0t} sinus /cosinus Anteilen.$
- $-Transfer funktion fr die Spannungberden Kondensatorzeigtofteinere sonante Reaktionbei_0.$

Impedanz-Ansatz (Frequenzbereich).

Für die seriell verschalteten Bauteile gilt allgemein

$$Z_R = R$$
, $Z_L = sL$, $Z_C = \frac{1}{sC}$, $Z_{\text{total}} = Z_R + Z_L + Z_C$.

Bei Ausgang über den Kondensator ist

$$H_{RLC}(s) = \frac{Z_C}{Z_R + Z_L + Z_C} = \frac{1/(sC)}{R + sL + 1/(sC)}.$$

Zusammenfassung der Transferfunktionen (RC, RL, RLC).

- RC (Ausgang über C): $H_{RC}(s) = 1/(1 + sRC)$.
- $-RL(AusgangberIoderberR): H_{RL}(s) = 1/(sL+R) = (1/L)/(s+R/L).$
- $-RLC(AusgangberC): H_{RLC}(s) = 1/(1+sCR+s^2LC).$

Hinweise zur Praxis.

- Zustandsgleichungen ermöglichen die Simulation zeitlicher Abläufe mit Standard-Solversatz.
- Der Impedanzansatz vereinfacht das Auffinden der Frequenzantwort von Serien- oder Parallelauslegungen.
- Für reale Bauteile ergibt sich bei hohen Frequenzen oft eine Verschiebung durch parasitäre Größen; als Lernziel dient hier das Verständnis der Grundmodelle.